Knut Sydsaeter, Peter Hammond

Mathematik für Wirtschaftswissenschaftler

Basiswissen mit Praxisbezug

Übersetzt und fach lektoriert durch Dr. Fred Böker, Professor für Statistik und Ökonometrie an der Universität Göttingen



ein Imprintvon Pearson Education

München • Boston • San Francisco • Harlow, England Don Mills, Ontario • Sydney • Mexico City Madrid • Amsterdam

Vorwort

13

Kapitel 1	Einführung, 1: Algebra	19
1.1	Die reellen Zahlen	19
1.2	Ganzzahlige Potenzen	22
1.3	Regeln der Algebra	29
1.4	Brüche	36
1.5	Gebrochene Potenzen	41
1.6	Ungleichungen	47
1.7	Intervalle und Absolutbeträge	54
Kapitel 2	Einführung, II: Gleichungen	61
2.1	Das Lösen einfacher Gleichungen	61
2.2	Gleichungen mit Parametern	65
2.3	Quadratische Gleichungen	68
2.4	Lineare Gleichungen in zwei Unbekannten	76
2.5	Nichtlineare Gleichungen	79
Kapitel 3	Einführung, IM: Verschiedenes	83
3.1	Summennotation	83
3.2	Regeln für Summen. Newtons Binomische Formeln	88
3.3	Doppelsummen	93
3.4	Einige Aspekte der Logik	95
3.5	Mathematische Beweise	102
3.6	Wesentliches aus der Mengenlehre	105
3.7	Mathematische Induktion	111
Kapitel 4	Funktionen einer Variablen	117
4.1	Einführung	117
4.2	Grundlegende Definitionen	119
4.3	Graphen von Funktionen	126
4.4	Lineare Funktionen	130
4.5	Lineare Modelle	138
4.6	Quadratische Funktionen	143
4.7	Polynome	152
4.8	Potenzfunktionen	160

4.9	Exponentialfunktionen	163
4.10	Logarithmusfunktionen	170
Kapitel 5	Eigenschaften von Funktionen	179
5.1	Verschiebung der Graphen	179
5.2	Neue Funktionen aus alten	185
5.3	Inverse Funktionen	190
5.4	Graphen von Gleichungen	198
5.5	Abstand in der Ebene. Kreise	202
5.6	Allgemeine Funktionen	207
Kapitel 6	Differentiation	213
6.1	Steigungen von Kurven	213
6.2	Ableitung, Tangenten	215
6.3	Monoton wachsende und fallende Funktionen	222
6.4	Änderungsraten	225
6.5	Exkurs über Grenzwerte	229
6.6	Einfache Regeln der Differentiation	236
6.7	Summen, Produkte und Quotienten	241
6.8	Kettenregel	249
6.9	Ableitungen höherer Ordnung	255
6.10	Exponential funktionen	261
6.11	Logarithmus-Funktionen	266
Kapitel 7	Anwendungen der Differentialrechnung	275
7.1	Implizites Differenzieren	275
7.2	Differentiation der Inversen	284
7.3	Lineare Approximationen	287
7.4	Polynomiale Approximationen	293
7.5	Taylor-Formel	297
7.6	Warum Ökonomen Elastizitäten benutzen	301
7.7	Stetigkeit	307
7.8	Mehr über Grenzwerte	312
7.9	Zwisehenwertsatz. Newton-Verfahren	321
7.10	Unendliche Folgen	325
7.11	Unbestimme Formen und Regeln von L'Hospital	328
Kapitel 8	Univariate Optimierung	337
8.1	Einführung	337
8.2	Einfache Tests auf ExtremDunkte	341

8.3	Ökonomische Beispiele	346
8.4	Der Extremwertsatz	351
8.5	Weitere ökonomische Beispiele	357
8.6	Lokale Extrempunkte	362
8.7	Wendepunkte	370
Kapitel 9	Integration	379
9.1	Unbestimmte Integrale	379
9.2	Flächen und bestimmte Integrale	386
9.3	Eigenschaften bestimmter Integrale	393
9.4	Ökonomische Anwendungen	398
9.5	Partielle Integration	406
9.6	Integration durch Substitution	410
9.7	Integration über unendliche Intervalle	414
9.8	Ein flüchtiger Blick auf Differentialgleichungen	422
Kapitel 10	Themen aus der Finanzmathematik:	
•	Zinsraten und Barwerte	431
10.1	Zinsperioden und effektive Raten	431
10.2	Stetige Verzinsung	435
10.3	Barwert	438
10.4	Geometrische Reihen	441
10.5	Gesamtbarwert	446
10.6	Hypothekenrückzahlungen	453
10.7	Investitionsprojekte	458
Kapitel 11	Funktionen mehrerer Variablen	465
11.1	Funktionen von zwei Variablen	465
11.2	Partielle Ableitungen mit zwei Variablen	469
11.3	Geometrische Darstellung	477
11.4	Flächen und Abstand	485
11.5	Funktionen von mehreren Variablen	489
11.6	Partielle Ableitungen mit mehreren Variablen	495
11.7	Ökonomische Anwendungen	499
11.8	Partielle Elastizitäten	501
Kapitel 12	Handwerkszeug für komparativ statische Analysen	507
12.1	Eine einfache Kettenregel	507
12.2	Kettenregel für n Variablen	513
12.3	Implizites Differenzieren	517

12.4	Substitutionselastizität	526
12.5	Homogene Funktionen von zwei Variablen	529
12.6	Allgemeine homogene und homothetische Funktionen	534
12.7	Lineare Approximationen	541
12.8	Differentiale	545
12.9	Gleichungssysteme	550
12.10	Differenzieren von Gleichungssystemen	554
Kapitel 13	Multivariate Optimierung	567
13.1	Zwei Variablen	567
13.2	Lokale Extrempunkte	576
13.3	Lineare Modelle mit quadratischer Zielfunktion	584
13.4	Der Extremwertsatz	593
13.5	Mehr Variablen	600
13.6	Komparative Statik und das Envelope-Theorem	605
Kapitel 14	Optimierung unter Nebenbedingungen	613
14.1	Die Methode der Lagrange-Multiplikatoren	613
14.2	Ökonomische Interpretation des Lagrange-Multiplikators	620
14.3	Warum die Methode der Lagrange-Multiplikatoren funktioniert	623
14.4	Hinreichende Bedingungen	629
14.5	Mehr Variablen und mehr Nebenbedingungen	633
14.6	Komparative Statik	641
14.7	Nichtlineare Programmierung: Ein einfacher Fall	647
14.8	Mehr über nichtlineare Programmierung	654
Kapitel 15	Matrizen und Vektoralgebra	667
15.1	Systeme linearer Gleichungen	667
15.2	Matrizen und Matrizenoperationen	672
15.3	Matrizenmultiplikation	676
15.4	Regeln für die Matrizenmultiplikation	682
15.5	Die transponierte Matrix	689
15.6	Gauß'sehe Elimination	692
15.7	Vektoren	698
15.8	Geometrische Interpretation von Vektoren	703
15.9	Geraden und Ebenen	710
Kapitel 16	Determinanten und inverse Matrizen	717
16.1	Determinanten der Ordnung 2	717
16.2	_	721

16.3	Determinanten der Ordnung <i>n</i>	726
16.4	Grundlegende Regeln für Determinanten	730
16.5	Entwicklung nach Co-Faktoren	736
16.6	Die Inverse einer Matrix	740
16.7	Eine allgemeine Formel für die Inverse	748
16.8	Cramer'sche Regel	751
16.9	Das Leontief-Modell	755
	Geometrie	763
	Das Griechische Alphabet	766
	Antworten zu Aufgaben mit ungeraden Nummern	767
	Register	843